

Jak działa jacobian przy zamianie zmiennych w całce podwójnej?

Przemysław Borys

6 czerwca 2012

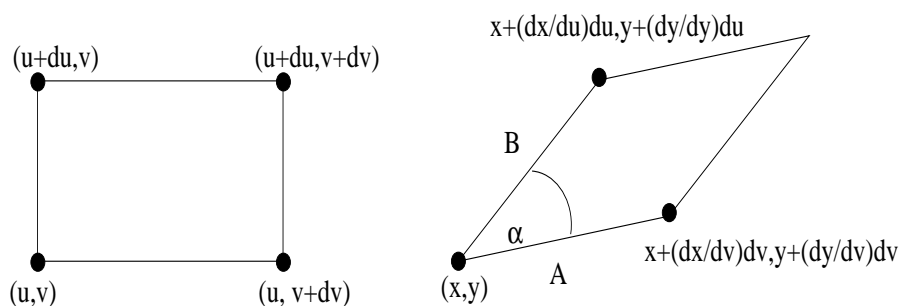
1 Współrzędne krzywoliniowe

Gdy całkujemy coś w zmienionych współrzędnych (u, v) zamiast (x, y) , to iloczyn $du dv$ odpowiada prostokątowi na płaszczyźnie (u, v) , natomiast na płaszczyźnie (x, y) jest to w ogólności jakiś równoległobok (rys. 1).

Należy zadać pytanie: jakiemu polu powierzchni we współrzędnych (x, y) odpowiada iloczyn $du dv$? Jest to pole równoległoboku, dane wzorem: podstawa razy wysokość. Za podstawę równoległoboku możemy wybrać sobie jeden z boków, np. dolny, A , ale wysokości nie mamy. Można ją jednak policzyć za pomocą funkcji trygonometrycznych. Bok B mnożony przez $\sin(\alpha)$ daje właśnie wysokość, dlatego:

$$dS = Ah = AB\sin(\alpha) = |A \times B| \quad (1)$$

Ostatnia równość wynika z definicji modułu iloczynu wektorowego, w której mnożymy moduł jednego wektora razy moduł drugiego wektora razy



Rysunek 1: Zmiana kształtu infinitezimalnego pola całkowania podczas zamiany zmiennych

sinus kąta między nimi. Ale iloczyn wektorowy można również policzyć wyznacznikowo:

$$dS = \begin{vmatrix} i & j & k \\ \frac{\partial x}{\partial v} dv & \frac{\partial y}{\partial v} dv & 0 \\ \frac{\partial x}{\partial u} du & \frac{\partial y}{\partial u} du & 0 \end{vmatrix} \quad (2)$$

Ponieważ składowa z ma wartość zero, wynik będzie miał tylko składową k , której moduł to (por. rozwinięcie Laplace'a):

$$dS = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial v} dv & \frac{\partial y}{\partial v} dv \\ \frac{\partial x}{\partial u} du & \frac{\partial y}{\partial u} du \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial v} & \frac{\partial y}{\partial v} \\ \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial u} \end{vmatrix} dudv \quad (3)$$

Oto i pojawił się jakobian jako mnożnik dla $dudv$, umożliwiający przeliczenie tego iloczynu na faktyczne pole powierzchni we współrzędnych (x, y) .